

OPÉRATIONS ÉLÉMENTAIRES SUR LES IMAGES



Objectifs

A la fin de la séquence d'enseignement les élèves doivent être capable :

- de modifier les couleurs d'une images :
 - niveaux de gris
 - noir et blanc
 - inversion des couleurs, ...
- d'obtenir les images miroirs vertical ou horizontal
- de faire tourner l'image de 90° ou 180°
- réduire ou agrandir une image d'un facteur r entier

Table des matières

| | |
|--|----------|
| 1 Opérations sur les couleurs | 2 |
| 1.1 Extraction d'un canal - fusion de canaux | 2 |
| 1.2 Niveaux de gris | 2 |
| 1.3 Image en noir et blanc | 2 |
| 1.4 Inverse des couleurs | 3 |
| 2 Opérations de symétrie | 3 |
| 2.1 Miroirs horizontaux et verticaux | 3 |
| 2.2 Rotations | 3 |
| 2.2.1 Rotations de 180° | 3 |
| 2.2.2 Rotations d'un quart de tour | 4 |
| 3 Changement d'échelle | 4 |
| 3.1 Réduction | 4 |
| 3.2 Agrandissement | 4 |

1 Opérations sur les couleurs

1.1 Extraction d'un canal - fusion de canaux

```
def extraction(T):
    R, G, B = [], [], []
    for lig in T:
        R.append([])
        G.append([])
        B.append([])
        for pix in lig:
            R[-1].append([pix[0], 0, 0])
            G[-1].append([0, pix[1], 0])
            B[-1].append([0, 0, pix[2]])
    return R, G, B
```

```
def fusion_canaux(R, G, B):
    T = []
    for i in range(len(R)):
        T.append([])
        for j in range(len(R[0])):
            T[-1].append([R[i][j][0], G[i][j][1], B[i][j][2]])
    return T
```

```
image_somme = np.array(image_R) + np.array(image_G) + np.array(image_B)
```

1.2 Niveaux de gris

```
def niveau_gris_geom(T):
    res = []
    for lig in T:
        res.append([])
        for pix in lig:
            moy = int(np.sqrt(pix[0]**2+pix[1]**2+pix[2]**2)/np.sqrt(3))
            res[-1].append([moy, moy, moy])
    return res
```

```
moy = int((pix[0]/3+pix[1]/3+pix[2]/3))
```

```
moy = int((pix[0]*0.2126+pix[1]*0.7152+pix[2]*0.0722))
```

1.3 Image en noir et blanc

```
def noiretblanc(T, seuil):
    res = []
    for lig in T:
        res.append([])
        for pix in lig:
            moy = int(np.sqrt(pix[0]**2+pix[1]**2+pix[2]**2)/np.sqrt(3))
            if moy < seuil:
                moy = 0
            else:
                moy = 255
            res[-1].append(moy)
    return res
```

```

if moy > seuil:
    res[-1].append([255, 255, 255])
else:
    res[-1].append([0, 0, 0])
return res

```

1.4 Inverse des couleurs

```

def inverse(T):
    res = []
    for lig in T:
        res.append([])
        for pix in lig:
            res[-1].append([255-pix[0], 255-pix[1], 255-pix[2]])
    return res

```

2 Opérations de symétrie

2.1 Miroirs horizontaux et verticaux

```

def miroir_v(T):
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    res = np.zeros((nl, nc, 3), dtype=np.uint8)
    for i in range(nl):
        for j in range(nc):
            for k in range(3):
                res[i][j][k] = T[i][nc - 1 - j][k]
    return res

```

```

def miroir_h(T):
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    res = np.zeros((nl, nc, 3), dtype=np.uint8)
    for i in range(nl):
        for j in range(nc):
            for k in range(3):
                res[i][j][k] = T[nl - 1 - i][j][k]
    return res

```

2.2 Rotations

2.2.1 Rotations de 180°

```

def rotation_180(T):
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    res = np.zeros((nl, nc, 3), dtype=np.uint8)
    for i in range(nl):
        for j in range(nc):
            for k in range(3):
                res[i][j][k] = T[nl - 1 - i][nc - 1 - j][k]
    return res

```

2.2.2 Rotations d'un quart de tour

```
def rotation_90(T):
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    res = np.zeros((nc, nl, 3), dtype = np.uint8)
    for i in range(nl):
        for j in range(nc):
            for k in range(3):
                res[j][i][k] = T[nl - 1 - i][j][k]
    return res
```

3 Changement d'échelle

3.1 Réduction

```
def reduction(T, r):
    """ Réduit une image d'un facteur entier r """
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    rnl, rnc = nl//r, nc//r
    res = np.zeros((rnl, rnc, 3), dtype = np.uint8)
    for i in range(rnl):
        for j in range(rnc):
            moy_R, moy_G, moy_B = 0, 0, 0
            for p in range(r):
                for q in range(r):
                    moy_R += T[i*r+p][j*r+q][0]
                    moy_G += T[i*r+p][j*r+q][1]
                    moy_B += T[i*r+p][j*r+q][2]
            moy_R = moy_R // (r**2)
            moy_G = moy_G // (r**2)
            moy_B = moy_B // (r**2)

            res[i][j][0] = moy_R
            res[i][j][1] = moy_G
            res[i][j][2] = moy_B
    return res
```

3.2 Agrandissement

```
def agrandissement(T, r):
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    rnl, rnc = nl*r, nc*r
    res = np.zeros((rnl, rnc, 3), dtype = np.uint8)
    for i in range(nl):
        for j in range(nc):
            for p in range(r):
                for q in range(r):
                    for k in range(3):
                        res[i*r+p][j*r+q][k] = T[i][j][k]
    return res
```