

Opérations élémentaires sur les images

S1-3 Images et Tableaux - Partie II

LYCÉE CARNOT - DIJON, 2021 - 2022

Germain Gondor

Sommaire

- 1 Opérations sur les couleurs
- 2 Opérations de symétrie
- 3 Changement d'échelle

Objectifs

A la fin de la séquence d'enseignement les élèves doivent être capable :

- de modifier les couleurs d'une images :
 - niveaux de gris
 - noir et blanc
 - inversion des couleurs, ...
- d'obtenir les images miroirs vertical ou horizontal
- de faire tourner l'image de 90° ou 180°
- réduire ou agrandir une image d'un facteur r entier

Sommaire

- 1 Opérations sur les couleurs
 - Extraction d'un canal - fusion de canaux
 - Niveaux de gris
 - Image en noir et blanc
 - Inverse des couleurs
- 2 Opérations de symétrie
- 3 Changement d'échelle

Image de base



Extraction d'un canal

Version Rouge



Extraction d'un canal

Version Verte



Extraction d'un canal

Version Bleu



Extraction d'un canal

```
def extraction(T):  
    R, G, B = [], [], []  
    for lig in T:  
        R.append([])  
        G.append([])  
        B.append([])  
        for pix in lig:  
            R[-1].append([pix[0], 0, 0])  
            G[-1].append([0, pix[1], 0])  
            B[-1].append([0, 0, pix[2]])  
    return R, G, B
```

Fusion de canaux

```
def fusion_canaux(R, G, B):  
    T = []  
  
    return T
```

```
image_somme = np.array(image_R) + np.array(image_G) + np.array(image_B)
```

Fusion de canaux

```
def fusion_canaux(R, G, B):  
    T = []  
    for i in range(len(R)):  
        T.append([])  
        for j in range(len(R[0])):  
            T[-1].append([R[i][j][0], G[i][j][1], B[i][j][2]])  
    return T
```

Fusion de canaux

```
def fusion_canaux(R, G, B):  
    T = []  
    for i in range(len(R)):  
        T.append([])  
        for j in range(len(R[0])):  
            T[-1].append([R[i][j][0], G[i][j][1], B[i][j][2]])  
    return T
```

```
image_somme = np.array(image_R) + np.array(image_G) + np.array(image_B)
```

Niveaux de gris

Moyenne géométrique



Niveaux de gris

Moyenne arithmétique



Niveaux de gris

21,26% rouge, 71,52% vert et 7,22% bleu



Niveaux de gris

```
def niveau_gris_geom(T) :  
    res = []  
    for lig in T:  
        res.append([])  
        for pix in lig:  
  
    return res
```

Niveaux de gris

```
def niveau_gris_geom(T):  
    res = []  
    for lig in T:  
        res.append([])  
        for pix in lig:  
            moy = int(np.sqrt(pix[0]**2+pix[1]**2+pix[2]**2)/np.sqrt(3))  
            res[-1].append([moy, moy, moy])  
    return res
```

Niveaux de gris

```
def niveau_gris_geom(T):
    res = []
    for lig in T:
        res.append([])
        for pix in lig:
            moy = int(np.sqrt(pix[0]**2+pix[1]**2+pix[2]**2)/np.sqrt(3))
            res[-1].append([moy, moy, moy])
    return res
```

```
moy = int((pix[0]/3+pix[1]/3+pix[2]/3))
```

Niveaux de gris

```
def niveau_gris_geom(T):  
    res = []  
    for lig in T:  
        res.append([])  
        for pix in lig:  
            moy = int(np.sqrt(pix[0]**2+pix[1]**2+pix[2]**2)/np.sqrt(3))  
            res[-1].append([moy, moy, moy])  
    return res
```

```
moy = int((pix[0]/3+pix[1]/3+pix[2]/3))
```

```
moy = int((pix[0]*0.2126+pix[1]*0.7152+pix[2]*0.0722))
```

Image en noir et blanc

Seuil à 30



Image en noir et blanc

Seuil à 60



Image en noir et blanc

Seuil à 90



Image en noir et blanc

Seuil à 120



Image en noir et blanc

Seuil à 150



Image en noir et blanc

Seuil à 180



Image en noir et blanc

Seuil à 210



Image en noir et blanc

Seuil à 240



Image en noir et blanc

```
def noiretblanc(T, seuil):  
    res = []  
    for lig in T:  
        res.append([])  
        for pix in lig:  
  
  
    return res
```

Image en noir et blanc

```
def noiretblanc(T, seuil):
    res = []
    for lig in T:
        res.append([])
        for pix in lig:
            moy = int(np.sqrt(pix[0]**2+pix[1]**2+pix[2]**2)/np.sqrt(3))
            if moy > seuil:
                res[-1].append([255, 255, 255])
            else:
                res[-1].append([0, 0, 0])
    return res
```

Inverse des couleurs



Inverse des couleurs

```
def inverse(T):  
    res = []  
    for lig in T:  
        res.append([])  
        for pix in lig:  
            res[-1].append(  
                inverse(pix)  
            )  
    return res
```


Inverse des couleurs

```
def inverse(T):  
    res = []  
    for lig in T:  
        res.append([])  
        for pix in lig:  
            res[-1].append([255-pix[0], 255-pix[1], 255-pix[2]])  
    return res
```

Sommaire

- 1 Opérations sur les couleurs
- 2 Opérations de symétrie
 - Miroirs horizontaux et verticaux
 - Rotations
- 3 Changement d'échelle

Miroir horizontal



Miroir vertical



Miroirs horizontaux et verticaux

```
def miroir_v(T):  
    nl, nc = len(T), len(T[0])  
    res = np.zeros((nl, nc, 3), dtype =np.uint8)  
  
    return res
```

```
def miroir_h(T):  
    nl, nc = len(T), len(T[0])  
    res = np.zeros((nl, nc, 3), dtype =np.uint8)  
  
    return res
```

Miroirs horizontaux et verticaux

```
def miroir_v(T):
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    res = np.zeros((nl, nc, 3), dtype=np.uint8)
    for i in range(nl):
        for j in range(nc):
            for k in range(3):
                res[i][j][k] = T[i][nc - 1 - j][k]
    return res
```

```
def miroir_h(T):
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    res = np.zeros((nl, nc, 3), dtype=np.uint8)

    return res
```

Miroirs horizontaux et verticaux

```
def miroir_v(T):
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    res = np.zeros((nl, nc, 3), dtype=np.uint8)
    for i in range(nl):
        for j in range(nc):
            for k in range(3):
                res[i][j][k] = T[i][nc - 1 - j][k]
    return res
```

```
def miroir_h(T):
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    res = np.zeros((nl, nc, 3), dtype=np.uint8)
    for i in range(nl):
        for j in range(nc):
            for k in range(3):
                res[i][j][k] = T[nl - 1 - i][j][k]
    return res
```

Rotations de 180°



Rotations de 90°



Rotations de 180°

```
def rotation_180(T):  
    nl, nc = len(T), len(T[0])  
    res = np.zeros((nl, nc, 3), dtype =np.uint8)  
  
    return res
```

Rotations de 180°

```
def rotation_180(T):
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    res = np.zeros((nl, nc, 3), dtype = np.uint8)
    for i in range(nl):
        for j in range(nc):
            for k in range(3):
                res[i][j][k] = T[nl - 1 - i][nc - 1 - j][k]
    return res
```

Rotations d'un quart de tour

```
def rotation_90(T):  
    n1, nc = len(T), len(T[0])  
    res = np.zeros((nc, n1, 3), dtype = np.uint8)  
  
    return res
```

Rotations d'un quart de tour

```
def rotation_90(T):
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    res = np.zeros((nc, nl, 3), dtype=np.uint8)
    for i in range(nl):
        for j in range(nc):
            for k in range(3):
                res[j][i][k] = T[nl - 1 - i][j][k]
    return res
```

Sommaire

- 1 Opérations sur les couleurs
- 2 Opérations de symétrie
- 3 Changement d'échelle**
 - Réduction
 - Agrandissement

Image de base



Réduction

d'un facteur 2



Réduction

d'un facteur 4



Réduction

d'un facteur 6



Réduction

d'un facteur 10



Réduction

d'un facteur 20



Réduction

d'un facteur 50



Réduction

```
def reduction(T, r):  
    """ Réduit une image d'un facteur entier r """
```

```
return res
```

Réduction

```
def reduction(T, r):  
    """ Réduit une image d'un facteur entier r """  
    nl, nc = len(T), len(T[0])  
    rnl, rnc = nl//r, nc//r  
    res = np.zeros((rnl, rnc, 3), dtype = np.uint8)  
    for i in range(rnl):  
        for j in range(rnc):  
            moy_R, moy_G, moy_B = 0, 0, 0  
            for p in range(r):  
                for q in range(r):  
                    moy_R += T[i*r+p][j*r+q][0]  
                    moy_G += T[i*r+p][j*r+q][1]  
                    moy_B += T[i*r+p][j*r+q][2]  
            moy_R = moy_R // (r**2)  
            moy_G = moy_G // (r**2)  
            moy_B = moy_B // (r**2)  
  
            res[i][j][0] = moy_R  
            res[i][j][1] = moy_G  
            res[i][j][2] = moy_B  
    return res
```

Agrandissement

```
def agrandissement(T, r):
    nl, nc = len(T), len(T[0])
    rnl, rnc = nl*r, nc*r
    res = np.zeros((rnl, rnc, 3), dtype = np.uint8)
    for i in range(nl):
        for j in range(nc):
            for p in range(r):
                for q in range(r):
                    for k in range(3):
                        res[i*r+p][j*r+q][k] = T[i][j][k]
    return res
```


Agrandissement

```
def agrandissement (T, r) :
```

```
    return res
```